

Dron ARCTIC FOX TY-T12 Z482



Oprogramowanie:

1. Zainstaluj klienta mobilnego. Zeskanuj dwuwymiarowy kod, aby pobrać aplikację.

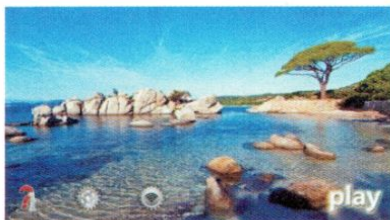


IOS



Android

2. Ręcznie podłącz urządzenie z WIFI do „KY - *****”.



1





2



3

3. Zdjęcie 1 przedstawia domyślny widok aplikacji.

4. Zdjęcie drugie przedstawia widok sterowania dronem.

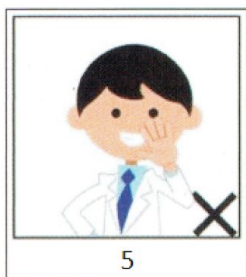
5. Rozpoznawanie gestów uruchamia się poprzez otwarcie menu ustawień, kliknięcie . Aby przejść do interfejsu efektów specjalnych, kliknij  i uruchom funkcję rozpoznawania gestów, jak pokazano na rysunku 3.

Zdjęcie wywoływane gestem wykonuje się z odległości 2 metrów. Należy wykonać gest zademonstrowany na zdjęciu 4. Po rozpoznaniu gestu dron rozpoczyna odliczanie przez 3 sekundy i wykonuje zdjęcia (w tym czasie ramię można opuścić). (* Niektóre modele nie obsługują tej funkcji.)

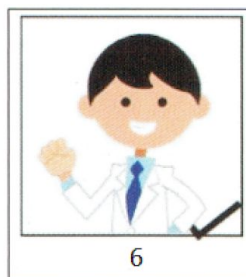
Wideo wywoływane gestem wykonuje się z odległości 2 metrów. Należy wykonać gest zademonstrowany na zdjęciu 6. Po rozpoznaniu gestu dron rozpoczyna odliczanie przez 3 sekundy i wykonuje zdjęcia (w tym czasie ramię można opuścić).



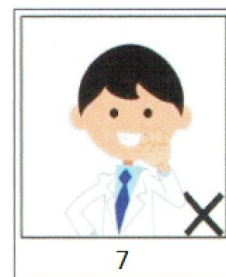
4




5








6



7

6. Aby nagrać muzykę kliknij ikonę , aby przejść do biblioteki muzycznej i wybierz muzykę w tle. Następnie kliknij użyj, aby powrócić do interfejsu sterowania, w którym znajduje się muzyka w tle.

7. Ręczne ustawianie ostrości można zmienić poprzez naciśnięcie i przytrzymanie joysticka po lewej stronie interfejsu sterowania i przesunięcie suwaka tak, aby wyregulować ogniskową obrazu (powiększenie cyfrowe 1x - 50x). W trakcie nagrywania możesz ręcznie ustawić ogniskową, przesuając klawisz  w górę i w dół.

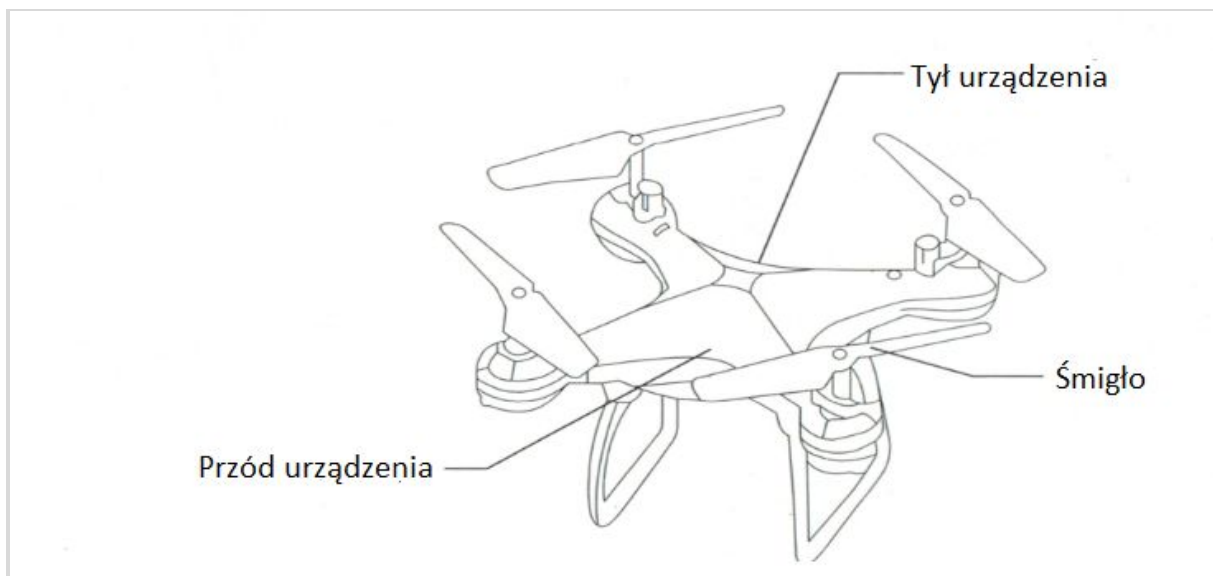
8. Efekty specjalne włącza się w widoku sterowania poprzez naciśnięcie przycisku . Ponownie kliknij przycisk , aby wyświetlić różne opcje filtrowania. Po wybraniu filtra kliknij . Aby wyjść z ustawień filtrów i powrócić do głównego interfejsu sterowania należy nacisnąć .

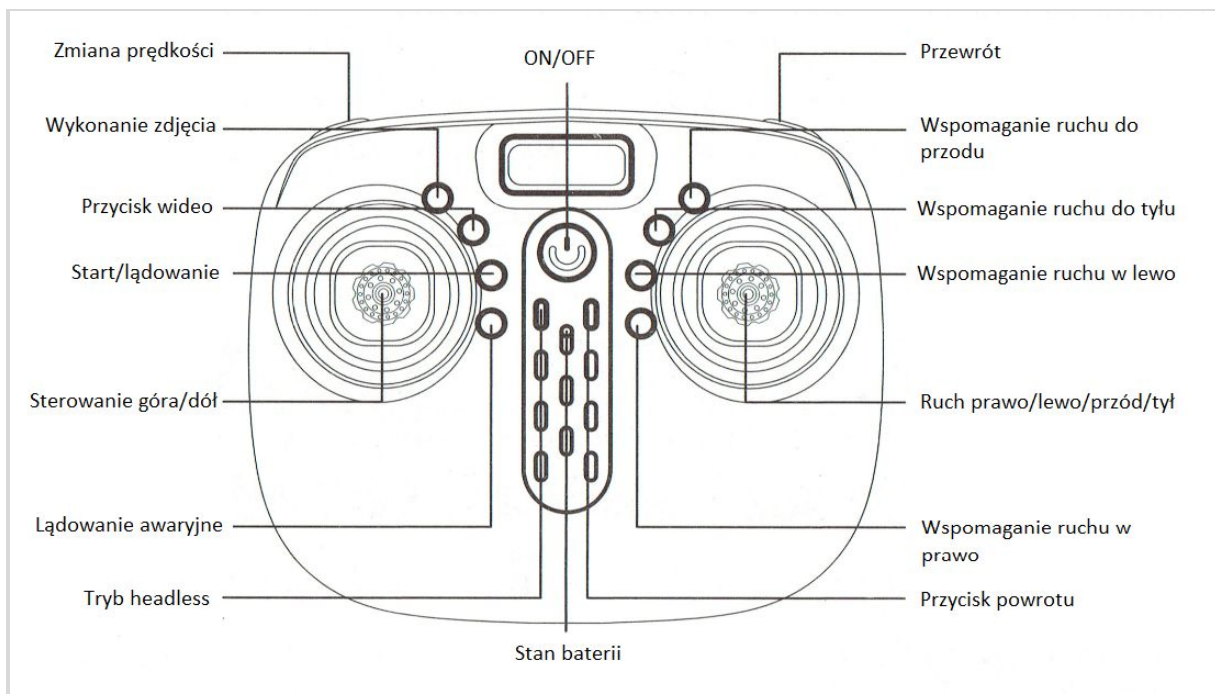
Uwaga: tylko jedna aplikacja mobilna może łączyć się z samolotem w tym samym czasie! (Aby uzyskać szczegółowe informacje, zapoznaj się z instrukcjami w aplikacji mobilnej)

Uwagi dla dorosłych:

Ten produkt jest szybkim statkiem powietrznym, niewłaściwe użytkowanie może spowodować uszkodzenie osób lub mienia w pobliżu, dlatego użytkownicy muszą znajdować się z dala od ludzi użytkownika. W przypadku przypadkowego uszkodzenia producent, jego dystrybutorzy i sprzedawcy nie ponoszą żadnej odpowiedzialności prawnej. Aby zapewnić bezpieczeństwo sobie i swoim dzieciom, prosimy o przeczytanie niniejszej instrukcji. Gdy dron jest włączony nie należy zbliżać się do niego. Ręce, włosy oraz luźne ubrania należy trzymać z dala od obracającego się śmigła drona. Aby zapewnić bezpieczeństwo dzieci, dorośli powinni towarzyszyć dzieciom podczas zabawy tym samolotem.

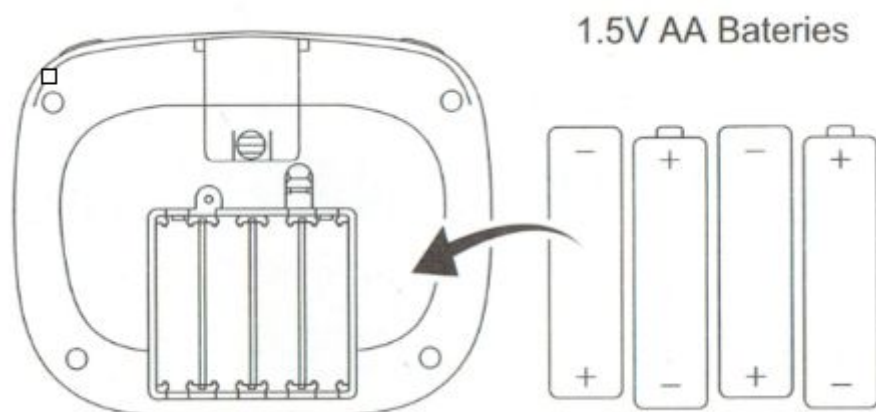
Zawartość zestawu:





Montaż baterii:

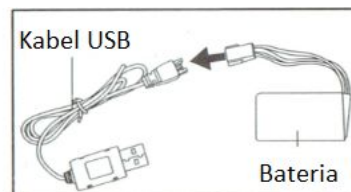
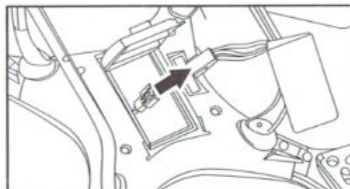
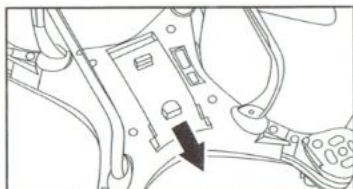
Kontroler:



Sposób ładowania baterii - Prawidłowo otwórz pokrywę baterii z tyłu kontrolera, a następnie załaduj poprawnie 4 baterie AA zgodnie z pokazaną biegunowością.

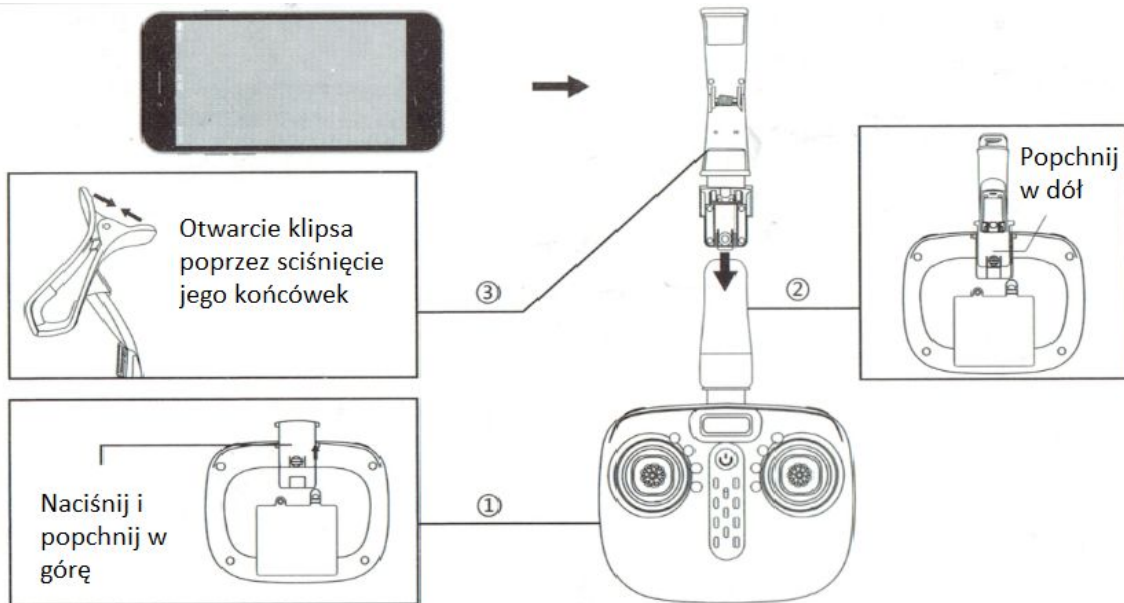
Upewnij się, że bateria i jej biegunowość w komorze baterii są prawidłowe. Nie wkładaj baterii do góry nogami. Nie mieszać starych baterii z nowymi. Nie używać baterii różnych typów.

Dron:

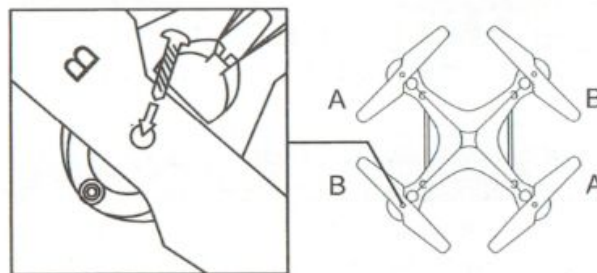


W celu naładowania akumulatora, należy wyjąć go z wyłączonego urządzenia zgodnie z powyższym obrazkiem i połączyć z kablem USB.

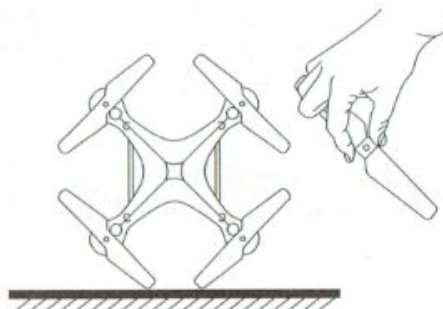
Montaż telefonu:



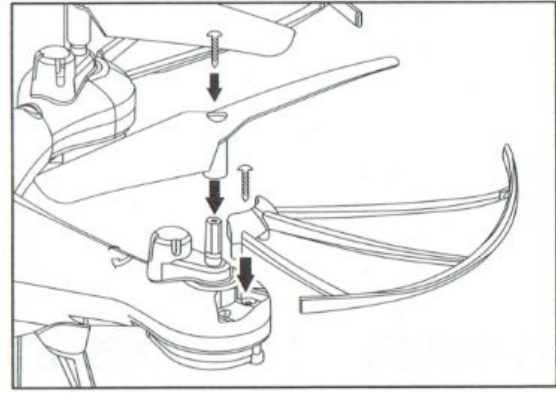
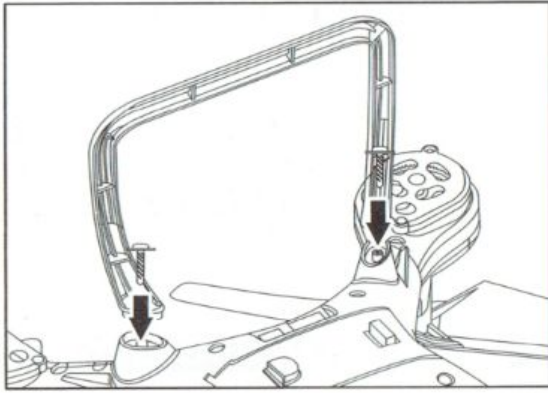
Montaż śmigieł:



Ostrza powinny zostać umieszczone w wyznaczonym na rysunku miejscu.

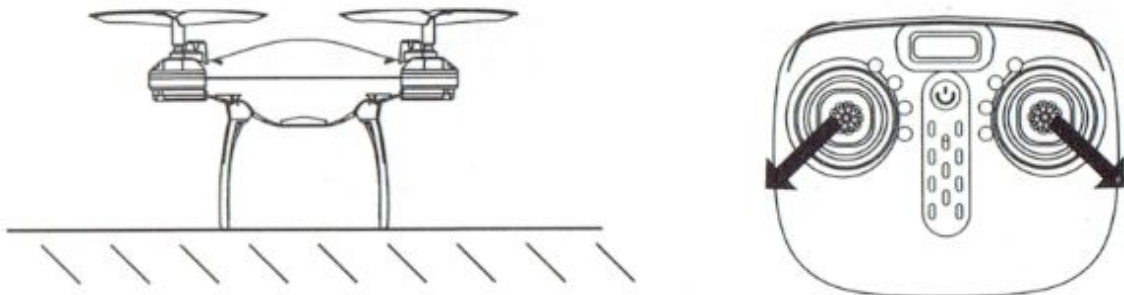


Przytrzymaj i naciśnij aby zamontować ostrza. Uważaj, aby nie uszkodzić ani nie zdeformować ostrzy.



1. Montaż podwozia odbywa się zgodnie z powyższym rysunkiem. Należy dopasować dolny otwór kadłuba z podwoziem. Całość śrubą z płaską końcówką.
2. Montaż osłony zabezpieczającej odbywa się zgodnie z powyższym rysunkiem. Dopasuj otwór z osłoną i przykręć śrubę.

Kalibracja:



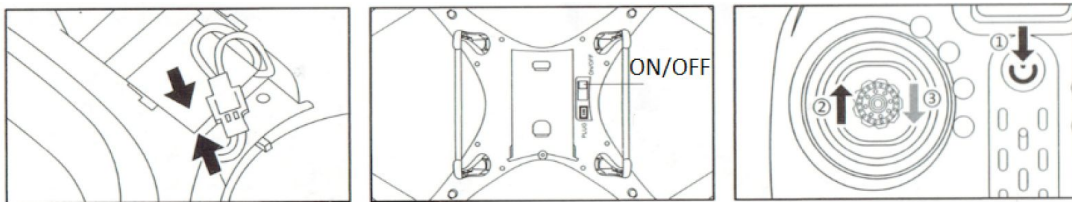
Po uzyskaniu połączenia między dronem a pilotem, ustaw drona na płaskim podłożu i naciskaj przyciski zgodnie z powyższym rysunkiem, aż zacznie migać lampka nawigacyjna na kontrolerze. Po zakończeniu kalibracji światło nawigacyjne powróci do normy. Tej kalibracji można użyć również do naprawy.

Zawis w powietrzu:

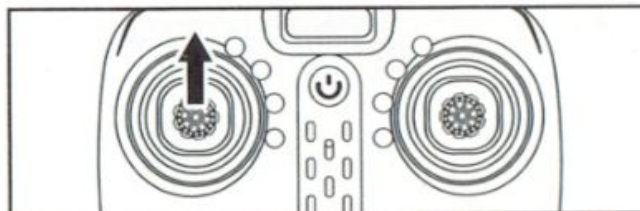
Samolot przyjmuje moduł „barometru”, aby osiągnąć stałą wysokość i zawis. Użyj lewego joysticka do sterowania wznoszeniem i opadaniem, następnie poluzuj lewy joystick, a dron zawiśnie na tej wysokości

Startowanie:

1. Umieść w pełni naładowany akumulator w dronie, a następnie ustaw przełącznik drona w położenie ON, aby go uruchomić. Umieść urządzenie na poziomym podłożu, nosem do przodu (W tym momencie lampka drona zacznie migać.)
2. Wyłącz przełącznik pilota (wskaźnik zasilania jest włączony) przesunij lewą dźwignię do góry, a następnie do końca. Dron i pilot połączą się, po czym zapalą się diody.

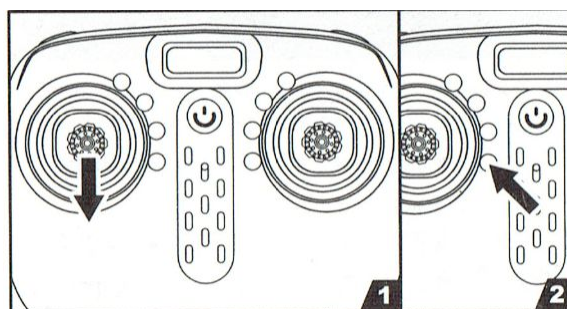


Aby śmigła drona zaczęły się kręcić, wykonaj ruch zgodny ze zdjęciem poniżej.



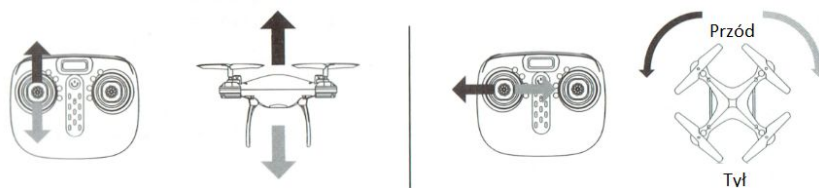
Lądowanie

1. Przesuń lewą dźwignię zgodnie z rysunkiem 1 w dół, a dron wyląduje na ziemi.
2. Po wylądowaniu drona na ziemi, naciśnij i przytrzymaj zgodnie z rysunkiem 2 przycisk „Awaryjnego zatrzymania” przez 2 sekundy, aby wyłączyć drona (Zatrzymanie awaryjne można zastosować tylko na ziemi lub w szczególnych okolicznościach).

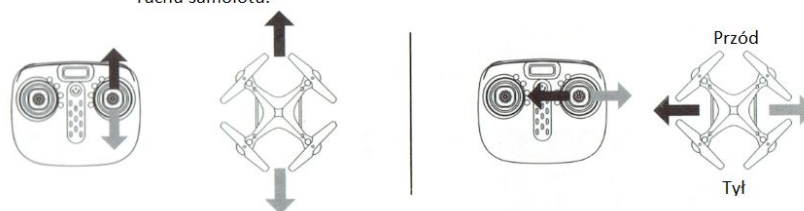


Sterowanie:

Aby zapobiec utracie kontroli nad urządzeniem, należy powoli przesuwac dźwignię na kontrolerze.



Kierunek przesunięcia dźwigni odpowiada przedstawionemu obok kierunkowi ruchu urządzenia. Kolor strzałki wskazuje na kierunek ruchu samolotu.



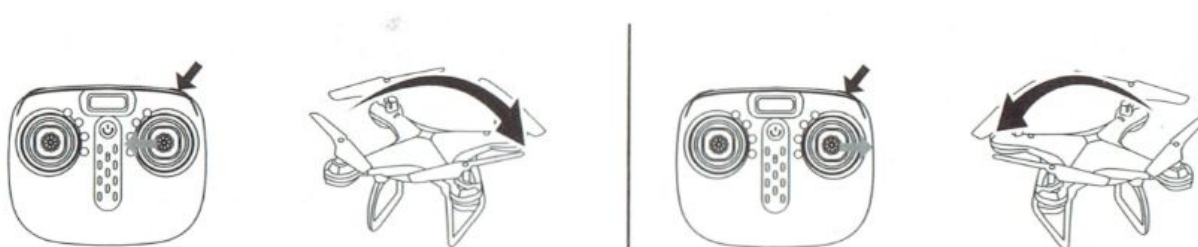
Ustawienia czułości urządzenia:

Dron może działać w 3 trybach: niska, średnia i wysoka prędkość.

Po naciśnięciu przycisku przyspieszenia, prędkość ulegnie zmianie. Urządzenie informuje użytkownika o ustawionej prędkości za pomocą sygnału dźwiękowego. Jeden dźwięk „wow” oznacza niską prędkość, dwa dźwięki 2 „wow” oznaczają średnią prędkość, a trzy 'wow' oznaczają dużą prędkość.

Przewrót/obróć:

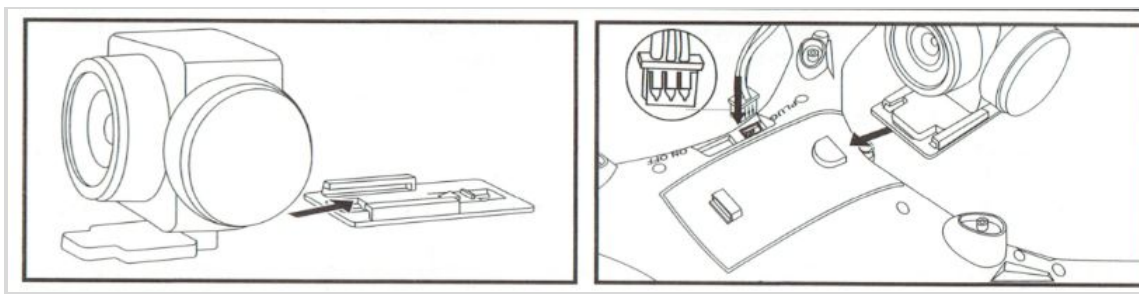
Samolot może obrócić się o 360 stopni. Poniższe operacje należy wykonywać na wysokości co najmniej 4 metrów.



Na kontrolerze zaznaczono operacje, których wykonanie wywoła ruch drona w danym kierunku.



Kamera:



1. Włącz urządzenie.
2. Naciśnij przycisk „kamera / wideo”, a kamera w samolocie wykona zdjęcie. Tryb aparatu zostanie automatycznie wyłączony po wykonaniu zdjęcia.
3. Wciśnij i przytrzymaj przycisk "Camera / Video" przez 2 sekundy, a kamera wykona film. Kolejne przytrzymanie przycisku "Camera / Video" przez 2 sekundy spowoduje wyjście z trybu nagrywania.

Headless:

Headless powoduje, że podczas lotu niezależnie od pozycji samolotu i kierunku, tak długo, jak przetrzymywany jest przycisk headless przez 2 sekundy, dron automatycznie zablokuje kierunek startu. Gdy dron znajduje się daleko i nie jest możliwym określenie kierunku, tryb headless pozwala na sterowanie dronem bez uwzględniania jego pozycji. Oznacza to, że użytkownik żądając lotu do przodu nie musi znać jego pozycji - ruch wykonany będzie do przodu względem użytkownika, a nie drona.

Ponowne naciśnięcie i przytrzymanie przycisk trybu headless przez 2 sekundy powoduje powrót do domyślnego sterowania.

Pamiętaj:

1. Podczas parowania kodu nos drona musi być skierowany do przodu.
2. W celu lepszego wykorzystania trybu, przed startem należy ustalić współrzędne kierunku dla samolotu.

Przycisk powrotu:

Gdy dron jest daleko i nie znasz jego kierunku, należy wykorzystać przycisk powrotu i kontrolować jego wysokość lewą dźwignią (prawa dźwignia nie jest używana w tym trybie). Gdy dron znów stanie się widoczny, ponowne naciśnięcie na przycisk powrotu przywraca poprzednie ustawienia sterowania.

Naprawa:

1. Pilot i samolot nie łączą się ze sobą.
Rozwiązanie: Podczas uruchamiania dopasowania kodu nie należy używać innych dźwigni ani naciskać przycisku dostrajania.
2. Śmigło nie obraca się lub reaguje wolno.
Rozwiązania: (1) Niski poziom naładowania baterii litowej. (2) Ponownie dopasowanie połączenia.
3. Samolot trzęsie się lub wibruje głośno podczas lotu.

Rozwiązanie: Sprawdź, czy silnik, obudowa lub ostrze są prawidłowo zamontowane lub czy dron nie jest uszkodzony.

4. Śmigło się obraca, ale samolot nie startuje.

Rozwiązanie: Należy sprawdzić czy ostrza są prawidłowo zamontowane.

5. Jeden lub więcej silników nie działa.

Rozwiązania: (1) Silnik jest uszkodzony i należy go wymienić. (2) Tranzystor na panelu uruchamiania pilota jest spalony - należy go naprawić lub wymienić.

6. Urządzenie po kalibracji się kołysze.

Rozwiązanie: Należy położyć samolot na płaskim podłożu i położyć pod niego kilka warstw papieru aby być pewnym, że urządzenie nie stoi na krzywym podłożu.

7. Dron nie reaguje na obrót.

Rozwiązanie: Niski poziom baterii - wymagane jest ładowanie sprzętu.